Sk Участник

Резидент «Сколково»

Архипелаг 20.35

Крупнейший конкурс по ИИ

Победитель ТОП-10

АГЕНТСТВО СТРАТЕГИЧЕСКИХ ИНИЦИАТИВ

Участник акселератора

Призер акселератора РУКАМИ

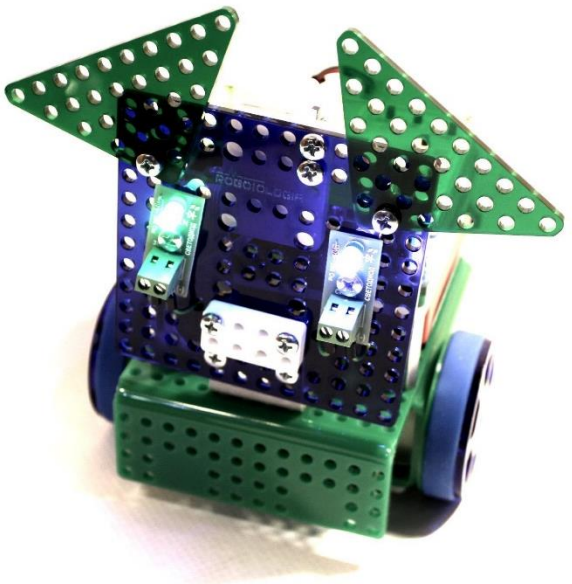
Sk Сколково РЕГИОНАЛЬНЫЙ ОПЕРАТОР

... место где рождаются инновации
ТЕХНОПАРК ВЫСОКИХ ТЕХНОЛОГИЙ
Свердловской области

Резидент Технопарка

ROBOTOLOGIA

Наборы «РОБОТОЛОГИЯ» и
«Нейрокибернетические конструкторы с «Emotion AI»



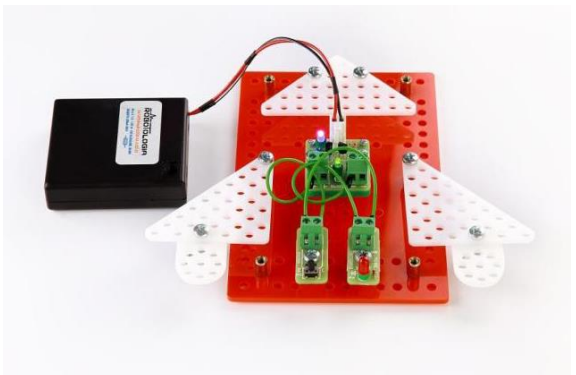
Проект поддержан

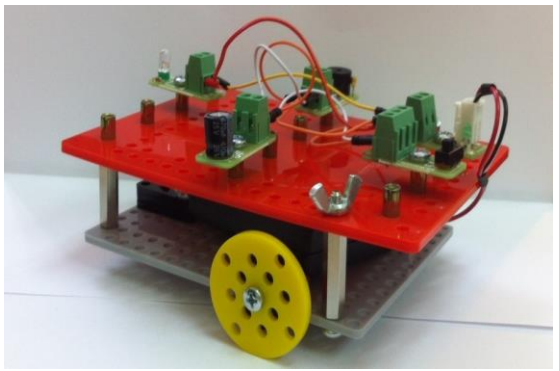
ФОНД СОДЕЙСТВИЯ ИННОВАЦИЯМ

http://robotologia.ru

Аннотация проекта:

Сквозной подход при изучении перспективных технологий робототехники с 6 лет, которые будут востребованы и перспективны через 5-10 лет.





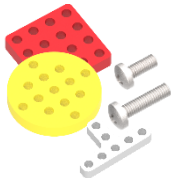


Миссия: Повышение интереса обучающихся к инженерно-технической деятельности, раскрытие интеллектуально-творческого потенциала, развитие познавательных способностей и формирование исследовательской активности.

Проект обеспечивает сквозное обучение от школьника до инженера, знакомого с передовыми технологиями и их применением в производстве.

Технология решения:

Коллаборативные роботы



Механика

Изучение механики и крепежа, сборка инструментами.



Электроника

Радиоконструктор выдерживает многократную сборку с ошибками без повреждения



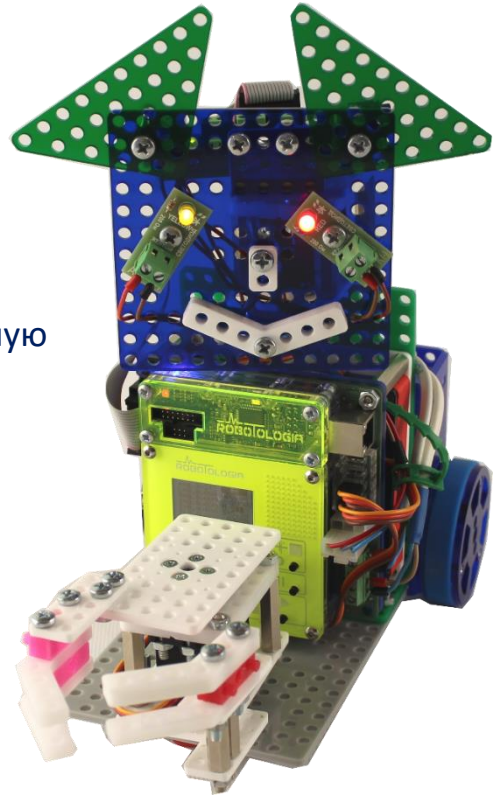
Нейротехнологии

Конструируйте свои устройства с нуля ЭМГ, ЭЭГ и другие



Аппаратная реализация нейронов

Нейросети с нуля



Коллаборативные роботы

Приводы с обратной связью по усилию

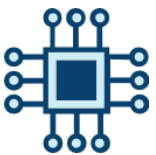


«Роботология»(IDE) C/C++»

Научиться программированию с низким порогом вхождения в ARM-32x

Работа с несколькими популярными средами

Низкий порог вхождения в графической среде Robotologia-D, Scratch



ОСРВ (RTOS) «Роботология»

Операционная система реального времени

Реализует функции сбора, первичной обработки данных с сенсоров, управления механикой и реакцией на внешние воздействия

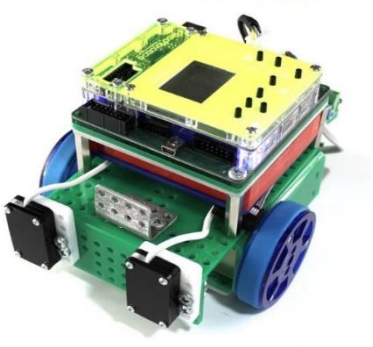
Мультипроцессорная система

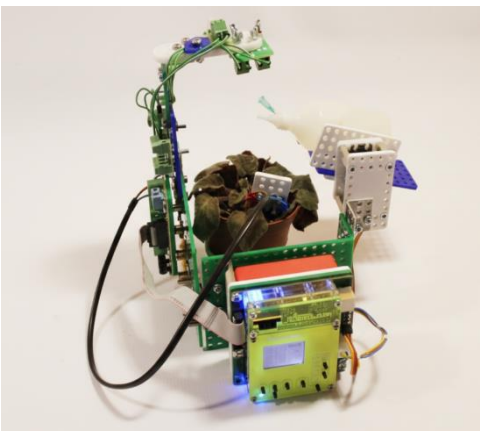
Программирование различных микропроцессоров в одном конструкторе

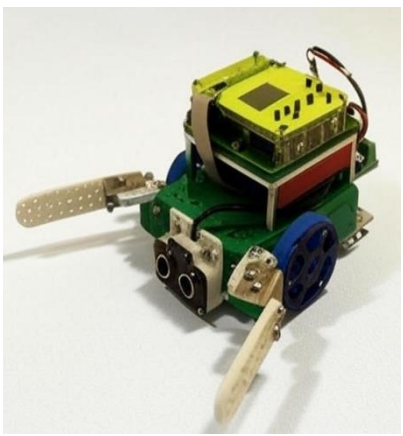
Технология решения:

Коллаборативный контроллер + RTOS для КОБОТОВ

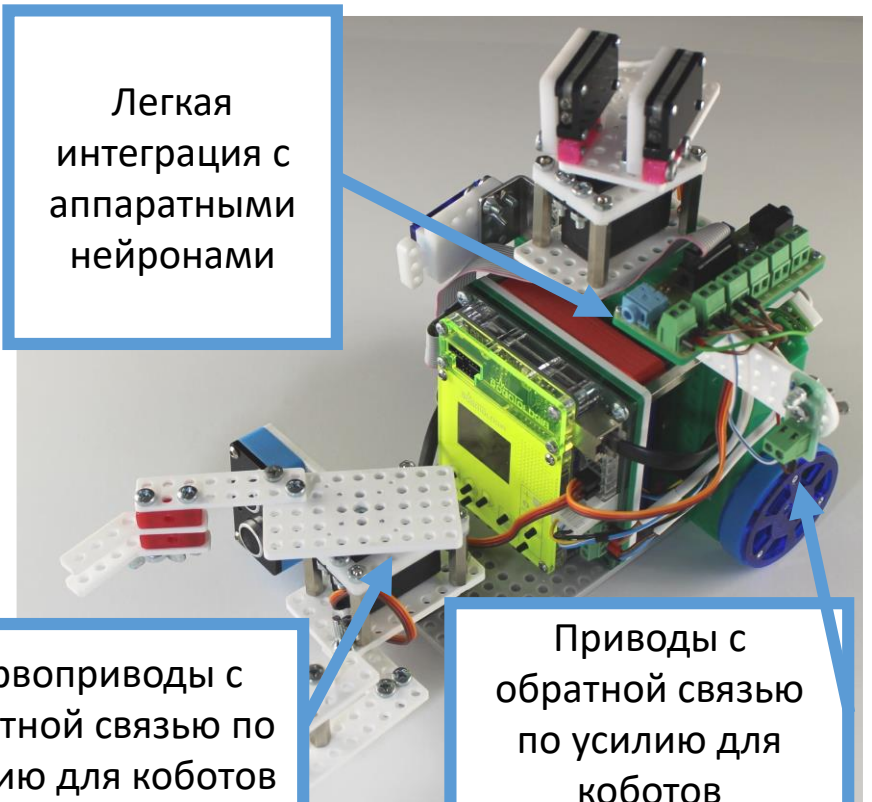








Возможность сборки большого кол-ва проектов



Легкая интеграция с аппаратными нейронами

Сервоприводы с обратной связью по усилию для коботов

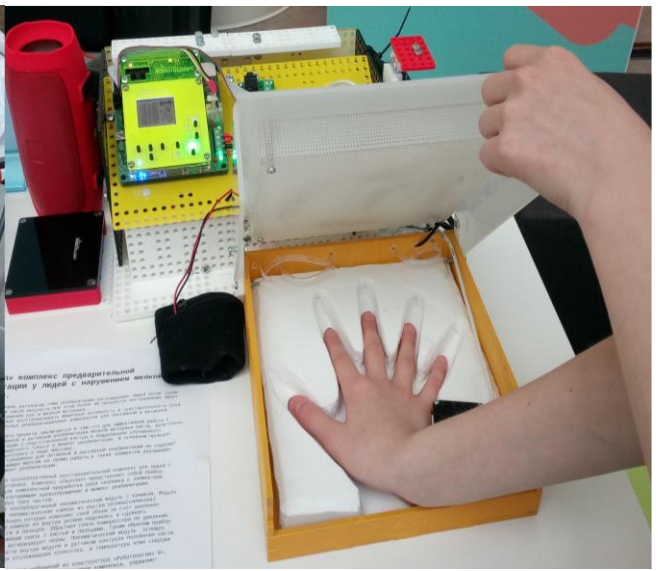
Приводы с обратной связью по усилию для коботов

Технология решения:

Открытое подключение и легкая интеграция с DIY







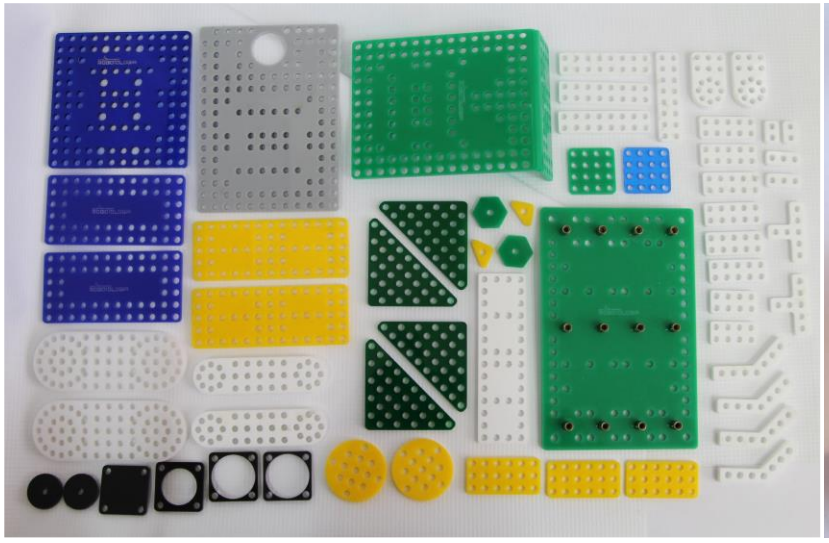
Легкая интеграция с DIY – используется стандартный крепеж, что позволяет прикручивать детали самим дома. Каждый кружок может добавить детали (совместимо с легодеталями) или дать задание сделать самодельные.

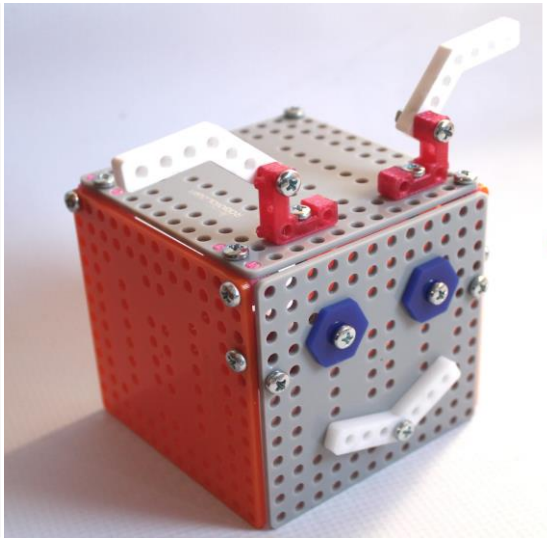
Коллаборативный контроллер (ток до 5А - 12В) с поддержкой речи, позволяет собирать не только роботов.
Приводы конструктора с обратной связью по усилию, позволяют собирать коллаборативные устройства - чувствующие усилие на сервоприводах и моторах.

Технология решения:

ROBOTOLOGIA

Изучение механики и основ конструирования







***Изучение конструирования – изучение элементов механики и крепежа, основы сборки инструментами.**
Высокая стойкость к большому количеству пользователей.

Тренирует внимание, углубляет знания о вещах и предметах, оптико-пространственное мышление.
Расширяет воображение, кругозор об окружающем мире, развивает художественно-эстетический вкус.